

MEMO Python pour ECG

Lycée KLEBER

On commence ce document par les modules qui sont nécessaire à chaque programme, puis on développera les commandes nécessaire(exigible) pour le programme ECG approfondi en suivant le même ordre que le cours.

1 Les modules

Les instruction

```
from nom_du_module1 import *    #importe tous les éléments du module1
import module2 as mod2
from module3 import sous_module as smod
```

Pour la deuxième méthode, les fonctions du module2 devront être appelées par

```
mod2.fonction().
```

On l'utilise pour ne pas qu'il y ait d'écrasement d'autres fonctions, pour ne pas encombrer l'espace des noms. Pour les sous modules, on fera

```
smod.fonction().
```

Voici les principaux modules :

- **math** : pour importer les fonctions mathématiques usuelles et certaines constantes usuelles comme π (pi).
- **numpy** : pour utiliser le type array (tableau dont les éléments sont tous du même type, pratique pour les vecteurs, les matrices).
- **scipy** : outils nécessaires au calcul matriciel. Il contient un sous-module qui nous servira pour la partie aléatoire.
- **numpy.random** : le sous module, dédié aux simulations de variables aléatoires.
- **matplotlib** : pour générer des graphiques.

Le début de chaque script (programme) commencera donc de la façon suivante :

```
from math import *
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import scipy.stats as stat
```

On importe la bibliothèque **numpy.random** en écrivant l'une ou l'autre des instructions suivantes

```
from numpy.random import *
import numpy.random as rd
```

On utilisera la deuxième importation pour ce document.

2 Commandes de base

Action	scripte en python	Sortie
Types de variables - fonctions de conversions		
Type int, nombre entier	N=760	760
Converti si possible un décimal ou texte en entier	int(15.3)	15
Type float, nombre décimal	X=3.76	3.76
Convertit si possible un entier ou texte en décimal	float("-11.24e8")	-1124000000.0
Chaine de caractères , définie en la délimitant par des " "	y="-11.8"	"-11.24e8"
Convertit un nombre en chaîne	str(3.76)	'3.76'
Type boolean Logique ne prend que deux valeurs : True et False	b=(2*3==6)	True
Liste : list	L =[1, 'a', -13], L[0]	[1, 'a', -13], 1
Ensemble : set	S={18, 'a', 3}, S[1]	{1,2,3}, 'a'
p-uplet : tuple	T=(-4, 'a', 17), T[2]	(-4, 'a', 17), 17
Tableaux ou matrice : array	M=np.array([[1,2,3],[4,5,6]])	array([[1, 2, 3], [4, 5, 6]])
Affectation, implémentation, ...		
Assigner ou affecter	x = a	Stocke la valeur de a en x
Assignment (multiple) permutation	a, b = 0, 1	Pareil que a = 0 et b = 1
Incrémenter ou implémenter	x+ = a ou bien x = x + a	Affecte à x la valeur de x + a
Décrémenter	x- = a ou bien x = x - a	Affecte à x la valeur de x - a
Afficher (sortie écran)	print("Bonjour")	Affiche seulement le mot : Bonjour
Entrée donner par l'utilisateur	age = input("Quel age as tu?")	On affecte à la variable age la valeur donner par l'utilisateur
Type d'une variable	type(variable)	Renvoie le type de la variable
Catalogue des variables	dir(variable)	Renvoie les fonctions, les listes ...
Commentaires	#	Le reste de la ligne après # est un commentaire
Aide en ligne	help(commande)	Renvoie à l'aide

Remarque : La conversion d'un objet en un autre type se fait de la façon suivante :

nouveau=nouveautype(ancien)

3 Opérations usuelles et opérateurs logiques.

Action	scripte en python	Sortie
Opérations classiques		
Addition : +	<code>x = 2 + 5</code>	<code>x = 7</code>
Multiplication : *	<code>y = 3 * 6</code>	<code>y = 18</code>
Puissance : **	<code>z = 4 ** 2</code>	<code>z = 16</code>
Division décimale : /	<code>t = 27 / 2</code>	<code>t = 13.5</code>
Quotient de la division euclidienne : //	<code>q = 27 // 2</code>	<code>q = 13</code> : on affecte à <code>q</code> le quotient de la division euclidienne de 27 par 2
Le reste de la division euclidienne : %	<code>r = 27 % 2</code>	<code>r = 1</code> : on affecte à <code>r</code> le reste de la division euclidienne de 27 par 2
Opérateurs logiques et de comparaison		
supérieur	<code>x > y</code> ou <code>x >= y</code>	Renvoie True si $x > y$ ou $x = y$ False sinon
inférieur	<code>x < y</code> ou <code>x >= y</code>	Renvoie True si $x < y$ ou $x = y$ False sinon
Egalité	<code>x == y</code>	Renvoie True si $x = y$ False sinon
Différent	<code>x != y</code>	Renvoie True si $x \neq y$ False sinon
L'opérateur disjonction 'ou'	<code>P or Q</code>	Renvoie True si et seulement si l'un au moins est vraie ;
L'opérateur conjonction 'et'	<code>P and Q</code>	Renvoie True si et seulement si les deux propositions sont vraie ;
Opérateur négation	<code>not P</code>	Renvoie True si P est faux Renvoie False si P est vraie
Opérateur appartient	<code>a in Li</code>	Renvoie True si <code>a</code> appartient à la liste <code>Li</code> . False si <code>a</code> appartient à la liste <code>Li</code>
Entrées, sorties console, opérations numériques		
Entrée	<code>input()</code>	lit un texte saisi au clavier . Renvoie toujours une chaîne de caractères.
Conversion possible en nombre entier par <code>int()</code>	<code>n=int(input('n='))</code>	affiche <code>n=</code> dans la console et affecte l'entier donnée par l'utilisateur à la variable <code>n</code>
Conversion possible en nombre entier par <code>float()</code>	<code>x=float(input('x='))</code>	affiche <code>x=</code> dans la console et affecte le réel donnée par l'utilisateur à la variable <code>x</code>
Remarque : On peut aussi utiliser la fonction <code>eval()</code> pour les conversion : <code>x=eval(input('x='))</code>		
Sortie en console	<code>print('La valeur est ',x)</code>	affiche en console : la valeurs est puis le contenu de la variable <code>x</code> en les séparant par une tabulation.
Il est possible d'avoir des sortie graphique à l'aide des fonctions <code>plot</code> , <code>bar</code> et <code>hist</code> qu'on verra dans la partie graphique de ce document.		

4 Généralité des listes/tableaux

Action	Scripte en python	Sortie
Longueur d'une liste	<code>len([1,2,'a'])</code>	3
Ajouter un élément à la fin de la liste. On affecte à L la liste [1,2,4,'a']	<code>L.append(a)</code>	Aout de l'objet a en fin de liste L
Rajouter à une liste un élément	<code>L.append(4)</code>	Rajoute 4 la fin de la liste et renvoie [1,2,'a',4]
Concaténer deux listes	<code>L+[-17]</code>	[1,2,'a',4,-17]
Répéter une liste 2 fois	<code>2*[-3,'b']</code>	[-3,'a',-3,'a',-3,'a']
Expulser un élément	<code>L.pop()</code>	Expulse le dernier élément de L
Trier	<code>L.sort()</code>	Trie L par ordre croissant
Symétrie centrale	<code>L.reverse()</code>	Inverse les éléments de la liste
Tester l'appartenance	<code>1 in [1,2,3]</code> ou <code>5 in [1,2,3]</code>	True ou False
Extraction de la tranche	<code>L[i:j]</code>	[L[i], ... , L[j-1]]
Extraction de la tranche avec un pas p	<code>L[i:j:p]</code>	De même de p en p à partir de L[i], tant que $i+k*p < j$
Format tableau	<code>L.shape</code>	renvoie un tuple qui contient (nbre lignes, nbre colonnes,...)
Extraction :Liste=[0,1,2,3,4,5]	<code>Liste[0:3]</code>	[0,1,2]
Extraire tableau 2d Liste=array([[1,2,3], [4,5,6]])	<code>a[0:2,0:2]</code>	[[1,2],[4,5]]
Compter l'apparition d'une occurrence Liste=[-3,-3,17,14]	<code>Liste.count(-3)</code>	2 : le nombre d'occurrence (-3)
Maximum d'une liste <code>max(liste)</code>	<code>max([-3,-3,17,14])</code>	17
Minimum d'une liste <code>min(liste)</code>	<code>min([-3,-3,17,14])</code>	-3
Créer une copie de L	<code>L1=L.copy()</code>	Crée un nouveau pointeur L1
L'indice d'un élément dans une liste	<code>L.index(a)</code>	Position de la première occurrence de a
Insertion d'un élément a dans la liste L	<code>L.insert(i,a)</code>	Insertion de l'objet a en position i
Générer liste d'entiers <code>range(a,b) → [[a,b[</code>	<code>range(6)</code>	Renvoie la liste [0,1,3,4,5]
Exemple	<code>range(6,9)</code>	Renvoie [6,7,8],non pas le dernier
	<code>linspace(0,10,5)</code>	<code>array([0.,2.5,5.,7.5,10.])</code>
Liste définie en compréhension		
<code>[expr for element in iterateur if condition]</code>	Liste formée des valeurs expr quand element parcourt iterateur Optionnel : if condition. Seuls les éléments vérifiant la condition sont insérés dans la liste.	
<code>[i for i in range(10) if i%3==0]</code>	Python renvoie -->	[0,3,6,9]
<code>[expr for el1 in it1 for el2 in it2...]</code>	Où l'on peut mettre plusieurs itérateurs	
<code>[i**j for i in range(1,4) for j in range(1,3)]</code>	Python renvoie -->	[1,1,2,4,3,9]
Conversion L → tableau	<code>reshape(liste,(3,2))</code>	L a 6 éléments → tableau 3 x 2

5 Matrice ou tableau en appelant le module Numpy

En important le module Numpy de la façon suivant `import numpy as np` on peut écrire les instructions du tableau ci-dessous. Ne pas oublier de précéder les instruction par `np`.

Action	Scripte en python	Sortie
Générer subdivision de $[a, b]$	<code>np.linspace(a,b,n)</code>	Renvoie un vecteur ligne de n valeurs régulièrement espacées entre a et b : l'espace entre les valeurs
<code>np.array(L)</code> Unidimensionnel	<code>V=np.array([1,2,-1])</code>	Pour construire un array, où L est une liste. V est vecteur ligne à 3 composantes
Bidimensionnel	<code>A=np.array([[1,2,-1],[2,3,-6]])</code>	Matrice 2 lignes, 3 colonnes
<code>np.array(L,int),</code> <code>np.array(L,float)</code>	<code>np.array([1,2,-1.5],int)</code>	Pour imposer le type des éléments de l'array et renvoie <code>array([1, 2, -1])</code>
Dimension d'une matrice T à l'aide de la fonction <code>len</code>	<code>len(T)</code>	Nombre d'éléments de T si unidimensionnel, nombre de ligne si bidimensionnel.
Dimension d'une matrice T à l'aide de la fonction <code>shape</code>	<code>shape(T)</code>	Renvoie le format de A sous forme d'un tuple <code>(nb_ligne,nb_colone)</code> .
Copier une matrice	<code>np.copy(T)</code>	Réalise une copie de T
Extraction	<code>V[i]</code> <code>A[i,j]</code>	Elément de V en position i . Elément de A en position (i,j) . Attention le premier élément a pour indice 0.
<code>A[i1:i2,j1:j2]</code>	<code>A[2:4,3:5]</code>	Renvoie les éléments de A compris entre les indices de ligne $i1$ et $i2-1$ et indices de colonnes $j1$ et $j2-1$.
Autres règles <code>[i:j:p]</code> pour indices par pas de p , i : tous les indices à partir de i , j tous les indices jusqu'à j		
Matrices et vecteurs prédéfini		
Vecteur contenant les entiers de m à $n-1$ <code>np.arange(m,n)</code>	<code>np.arange(5,10)</code>	<code>array([5, 6, 7, 8, 9])</code>
vecteur nulle à n composantes : <code>np.zeros(n)</code>	<code>np.zeros(4)</code>	<code>array([0,0,0,0])</code>
Matrice nulle d'ordre $n \times p$ <code>np.zeros((n,p))</code>	<code>np.zeros((2,4))</code>	<code>array([[0., 0., 0., 0.], [0., 0., 0., 0.]])</code>
Vecteur de n composantes égaux à 1 : <code>np.ones(n)</code>	<code>np.ones(3)</code>	<code>array([1., 1., 1.])</code>
ou matrice d'ordre $n \times p$ <code>np.ones((n,p))</code>	<code>np.ones((2,3))</code>	<code>array([1., 1., 1.], [1., 1., 1.])</code>
Matrice identité d'ordre $n \times n$ <code>np.eye(n)</code>	<code>np.eye(2)</code>	<code>array([1., 0.], [0. 1.])</code>
Matrice diagonale dont la diagonale est V : <code>np.diag(V)</code>	<code>np.diag(np.array([1,2]))</code>	<code>array([1., 0.], [0. 2.])</code>

6 Opérations sur les matrices

Pour tester les opérations matricielles nous choisirons les matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 9 & -3 \\ -4 & 5 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 6 & -8 \end{pmatrix} \text{ et } X = \begin{pmatrix} 9 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Nous écrirons les matrices A et B , sur Python de la façon suivant :

```
import numpy as np
A= np.array([[9, -3],[-4, 5]]);B=np.array([[2, 8],[6, -8]]);X=np.array([[9],[ 5]])
```

Action	Scripte en python	Sortie
Additionner terme à terme, les éléments d'une matrice(tableau)	A+B	array([[11, 5], [2, -3]])
Produit matriciels, lorsque cela est possible	np.dot(A,B)	array([[0, 96], [22, -72]])
Le produit A.X renvoie une matrice colonne $\begin{pmatrix} 9 \\ 5 \end{pmatrix}$	np.dot(A,X)	array([[66], [-11]])
Produit terme à terme des élément	A*B	array([[18, -24], [-24, -40]])
Multiplier les coefficient de la matrice A par un réel a : $a*A$	a*B	array([[6, 24], [18, -24]])
Pour concaténer deux matrices, par défaut verticalement	np.concatenate((A,B))	array([[9, -3], [-4, 5], [2, 8], [6, -8]])
(l'une en dessous l'autre)		
Pour concaténer deux matrices, horizontalement(l'une à côté l'autre)	np.concatenate((A,B),axis=1)	array([[9, -3, 2, 8], [-4, 5, 6, -8]])
Applique la fonction cos,sin,ln exp ... à tous les éléments d'une matrice A (et autres fonctions)	np.exp(A)	array([[8.10308e+03, 4.97e-02], [1.8315e-02, 1.4841e+02]])
Inverse la matrice A	np.linalg.inv(A)	array([[0.15151515, 0.09090909], [0.12121212, 0.27272727]])
Résout le système $AY = X$	np.linalg.solve(A,X)	array([[1.81818182], [2.45454545]])
Déterminant d'une matrice A	np.linalg.det(A)	33.000000000000014
Rang d'une matrice A	np.linalg.matrix_rank(A)	2
Trace d'une matrice	np.trace(B)	-6
Transposée d'une matrice	A.transpose()	array([[9, -4], [-3, 5]])
Puissance 3ème de A	linalg.matrix_power(A,3)	array([[1005, -489], [-652, 353]])
Les valeurs propres d'une matrice A, retourné sous forme d'un vecteurs.	np.linalg.eigvals(A)	array([11., 3.])
Sortie de vecteur formé des valeurs propre et la matrice constituée de valeurs propre associés dans l'ordre de ce dernier(matrice de passage)	np.linalg.eig(A)	(array([11., 3.]), array([[0.83205029, 0.4472136], [-0.5547002 , 0.89442719]]))

Commandes générales fonctions

Action	Scripte en python	Sortie
Fonctions usuelles	log, exp,cos, sin,	log : logarithme népérien, exp : fonction exponentielle, ...
La constante π	pi	3.141592653589793
La partie entière inférieur	floor(5.7)	
La partie entière supérieur	ceil(5.2)	6
La valeur de edonnée par :	e	2.718281828459045
valeur absolue	abs(-3)	3
sqrt	sqrt(16)	4
Bloc de condition		
Instruction conditionnel1 if condition : conclusion	if x==0: x=x+1	Si x est égal à 0 alors on rajoutel à x Fin de l'instruction
Instruction conditionnel2 if condition : conclusion 1 else : conclusion 2	if x==0: x=x+1 else : x=x-1	Si x est égal à 0 (test) alors implémente x de 1 sinon décrémente x de 1 Fin de condition
Instruction conditionnel 3 if condition 1 : conclusion 1 elif condition 2 : conclusion 2 else : conclusion 3	if x%3==0: r=0 elif x%3==1: r=1 else : r=2	Si le reste de la division euclidienne est 0, alors r=0 sinon Si le reste de la division euclidienne est 1, alors r=1 sinon r=2 Attention à l'indentation et les : la fin de la ligne de if, elif et else
Boucles for et while		
Boucle for lorsqu'on connaît les bornes (le nombre des itérations) for i in: instructions :	u=0.5 for i in range(n+1): u=0.5*u*(u-3) print(n) #ici on est en #dehors de la boucle for	La boucle calcul les n terme de la suite (u_n) définie par $u_0 = 0,5$ et $u_{n+1} = 0,5u_n(u_n - 3)$, affiche u_n , Attention à l'indentation et les deux : à la fin de la ligne de for
Boucle while lorsqu'on a une condition réalisable, pour que la boucle s'arrête While condition : instructions :	u=0.5 ; n=1 while u<2.32: u=0.5*u*(u-3) n=n+1 print(n) # print(n)est en dehors de la boucle for	Cette boucle calcul le nombre d'itérations n nécessaire, pour que u_n soit supérieur à 2.32, puis affiche n . Attention à l'indentation et les deux points à la fin de la ligne de while
Déclaration d'une fonction : def nomfct(arg1,arg2,...): Instruction 1 : return sort1,sort2,... #ici on est en dehors # de la fonction	def suite(n,a): u=0.5 for i in range(n+1): u=a*u*(u-3) return u	La fonction suite calcule et affiche le $n^{\text{ème}}$ terme la suite $(u_n)_n$ sachant que a et n sont données par l'utilisateur. suite est le nom de la fonction. aet n sont les arguments de la fonction suite

7 Probabilité : simulation de variables aléatoires

Nous avons besoin, pour les simulations de variables aléatoires, à importer les bibliothèques et libraires nécessaires à chaque situation :

`numpy()` et `numpy.random` de la façon suivante :

```
from numpy.random import *
import numpy.random as rd
```

Action	Scripte en python	Sortie
Simule la loi uniforme continue $\mathcal{U}([0, 1[)$	<code>rd.random()</code>	0.0733833
Simule r réalisations de la loi $\mathcal{U}([0, 1[)$	<code>rd.random(3)</code>	<code>array([0.664, 0.996, 0.0422])</code>
<code>rd.random([r,s])</code> simule $r \times s$ réalisations de la loi $\mathcal{U}([0, 1[)$ sous la forme d'une matrice de $\mathcal{M}_{r,s}(\mathbb{R})$.	<code>rd.random([r,s])</code>	<code>array([[0.143, 0.031, 0.027], [0.941, 0.942, 0.307]])</code>
L'instruction <code>rd.random()<=p</code> envoie un booléen qui prend la valeur True ou False	<code>rd.random()<=0.3</code>	True
L'instruction <code>rd.random(r)<=p</code> envoie le vecteur u de r composante booléen, qui prennent la valeur True ou False	<code>u=rd.random(3)<=0.3</code>	<code>u=array([False,False,False])</code>
Le nombre de booléens qui ont pris la valeur True (True =1 et False=0).	<code>np.sum(u)</code>	0
Calcul de la moyenne des booléens (ou proportion) qui ont pris la valeur True dans u	<code>np.mean(u)</code>	0
<code>rd.randint(n)</code> simule la loi uniforme sur $\llbracket 0, n-1 \rrbracket$ avec $n \in \mathbb{N}$.	<code>rd.randint(3)</code>	1
<code>rd.randint(a,b)</code> simule la loi uniforme sur $\llbracket a, b-1 \rrbracket$ avec $a < b$.	<code>rd.randint(3,9)</code>	4
<code>rd.randint(a,b,c)</code> simule la loi uniforme sur $\llbracket a, b-1 \rrbracket$ avec $a < b$ et renvoie un vecteur de c composantes.	<code>v=rd.randint(1,9,3)</code>	<code>v=array([8, 7, 5])</code>
<code>rd.randint(a,b,[m,n])</code> simule la loi uniforme sur $\llbracket a, b-1 \rrbracket$ avec $a < b$ et renvoie une matrice d'ordre $m \times n$.	<code>M=rd.randint(4,16,[2,3])</code>	<code>M=array([[12, 4, 13], [8, 4, 6]])</code>
<code>rd.binomial(n,p)</code> simule la loi binomiale $\mathcal{B}(n,p)$ renvoie le nombre de succès réalisés au bout de n lancers.	<code>rd.binomial(10,0.2)</code>	3
<code>rd.binomial(n,p,nb_exper)</code> renvoie un vecteur de <code>nb_exper</code> composantes. Chaque composante suit la loi binomiale $\mathcal{B}(n,p)$.	<code>rd.binomial(10,0.2,5)</code>	<code>array([2,2,3,1,2])</code>
<code>rd.binomial(n,p,[r,s])</code> renvoie une matrice d'ordre $r \times s$	<code>rd.binomial(10,0.2,[2,3])</code>	<code>array([[1, 2, 0], [1, 0, 2]])</code>
<code>rd.geometric(p)</code> simule la loi géométrique $\mathcal{G}(p)$.	<code>rd.geometric(0.2)</code>	12

8 Probabilité : simulation de variables aléatoires (suite)

Action	Scripte en python	Sortie
<code>rd.geometric(p,n)</code> renvoie un vecteur de n composantes . Chaque composante suit la loi géométrique $\mathcal{G}(p)$.	<code>rd.geometric(0.2,4)</code>	<code>array([3,3,2,3])</code>
<code>rd.geometric(p,n,[r,s])</code> renvoie une matrice d'ordre $r \times s$	<code>rd.geometric(0.2,4,[2,3])</code>	<code>array([6, 27, 4], [9, 2, 1])</code>
<code>rd.poisson(lambda)</code> simule la loi de Poisson $\mathcal{P}(\lambda)$.	<code>rd.poisson(5)</code>	12
<code>rd.poisson(lambda,n)</code> renvoie un vecteur de n composantes . Chaque composante suit la loi de Poisson $\mathcal{P}(\lambda)$.	<code>rd.poisson(5,3)</code>	<code>array([5,7,2])</code>
<code>rd.poisson(lambda,[r,s])</code> renvoie une matrice d'ordre $r \times s$	<code>poisson(5,[2,3])</code>	<code>array(4, 8, 8], [9, 1, 6])</code>
<code>(b-a)*rd.random()+a</code> simule la loi uniforme continue $\mathcal{U}([a,b])$	<code>3*rd.random()+1</code>	renvoie 2.5046708 suivant la loi $\mathcal{U}([1,4])$
<code>rd.uniform(a,b)</code> simule aussi la loi uniforme continue $\mathcal{U}([a,b])$	<code>rd.uniform(1,4)</code>	2.7676609
<code>rd.exponential(1/a)</code> simule la loi exponentielle $\mathcal{E}(a)$ de paramètre $a > 0$	<code>rd.exponential(0.5)</code>	0.065381763497
<code>rd.exponential(1/a,n)</code> renvoie un vecteur de n composantes . Chaque composante suit la loi exponentielle $\mathcal{E}(a)$	<code>rd.exponential(0.5,3)</code> renvoi un réel suivant la loi $\mathcal{E}(2)$	<code>array([0.29, 0.045, 0.065])</code>
<code>rd.exponential(1/a,[r,s])</code> renvoie une matrice d'ordre $r \times s$	<code>rd.exponential(0.5,[2,3])</code>	<code>array([[0.083, 0.700], [0.935, 0.287]])</code>
<code>rd.gamma(v)</code> simule la loi gamma $\gamma(v)$ de paramètre $v > 0$	<code>rd.gamma(2)</code>	6.1792773164424
<code>rd.gamma(v,vecteur)</code> renvoie un vecteur de n composante Chaque composante suit la loi gamma : $\gamma(v)$	<code>rd.gamma(2,[2,3,4])</code>	<code>array([5.43,3.83,2.34])</code>
<code>rd.normal(m,sigma)</code> simule la loi normale $\mathcal{N}(m,\sigma^2)$ de paramètres $m \in \mathbb{R}$ et $\sigma > 0$.	<code>rd.normal(5,0.1)</code>	4.984441772221091
<code>rd.normal(m,sigma,[r,s])</code> renvoie $r \times s$ simulations de la loi normale de paramètres m et σ^2 .	<code>rd.normal(5,0.1,[2,3])</code>	<code>array([[4.89029953, 4.93447703], [5.13218965, 4.91476433]])</code>
<code>rd.normal()</code> simule la loi normale centrée réduite.	<code>rd.normal()</code>	1.1143096924632871
<code>rd.permutationl()</code> simule la loi normale centrée réduite.	<code>rd.permutationl(1,2,3,4)</code>	<code>array([1, 4, 2, 3])</code>

9 Représentation graphiques

Nous avons besoin dans cette partie de la bibliothèque `matplotlib.pyplot` que l'on importera ainsi :

```
import matplotlib.pyplot as plt
```

Lorsqu'on souhaite représenter graphiquement une fonction ou une suite à la main, il nous faut un tableau de valeurs ; autrement dit, les valeurs de $f(x)$ (ou u_n) pour un certain nombre de valeurs de x (ou de n).

9.1 Représentations graphiques en dimension deux

pour $a, b \in \mathbb{R}$ et $n \in \mathbb{N}$, la commande `np.linspace(a,b,n)` crée un tableau de n valeurs équiréparties de a à b inclus.

pour $a, b, p \in \mathbb{R}$, la commande `np.arange(a,b,p)` crée un tableau de valeurs de a inclus à b exclu avec un pas de p . Voici la structure ainsi que la syntaxe pour obtenir la courbe d'une fonction :

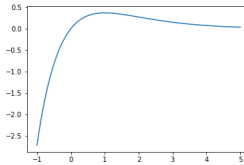
```
x = liste des abscisses
y = liste des ordonnées
plt.plot(x,y)
plt.show()
```

#Les listes des abscisses et des ordonnées peuvent être soit du type `numpy.ndarray`, soit du type `list`

Exemple 1

Programme pour représenter la fonction $f : x \mapsto xe^{-x^2}$ sur l'intervalle $[-1, 5]$

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
x=np.linspace(-1,5,100)
y=x*np.exp(-x)
plt.plot(x,y)
plt.show()
```



Les commandes qui suivent ne sont pas exigibles à l'écriture, mais elles peuvent parfois servir :

- `plt.grid()` : fait apparaître une grille sur le fond du repère
- `plt.axis('equal')` : rend le repère orthonormé
- `plt.axis([a,b,c,d])` : restreint le repère entre les abscisses a et b et les ordonnées c et d
- `plt.plot(x,y,label="nom de la courbe")`
- `plt.plot(x,y,'couleur')`, où `couleur` désigne la couleur voulue (ou son initiale)
- `plt.legend()` : affiche la légende

Exemple 2

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
x=np.linspace(-1,5,100)
y=x*np.exp(-x**2)
plt.plot(x,y, label="Courbe de f")
x=np.linspace(0.01,5,100)
y=x*np.log(x)-x+1
plt.plot(x,y, label="Courbe de g")
```

```
plt.title("Courbes de f et g")
plt.legend()
plt .show()
```

9.2 Représentations graphiques de suites

Pour représenter une suites, nous considérons que les abscisses des points sont des entiers naturels et ces points seront représentés par des symboles $+$ ou $*$... par exemple.

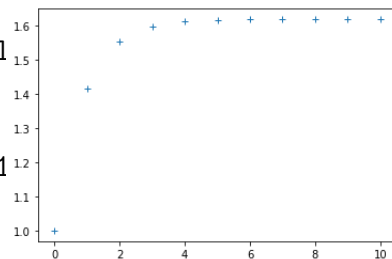
```
plt.plot(x,y,'+') # marque les points avec des +
plt.plot(x,y,'o') #marque les points avec des o
```

On souhaite représenter les termes de la suite (u_n) définie par :

$$\begin{cases} u_0 = 1 \\ \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+1} = \sqrt{1 + u_n} \end{cases}$$

On commencer par créer une fonction permettant les calculs des termes de $(u_n)_n$ puis créer une liste d'abscisses et une liste d'ordonnées :

```
import numpy as np
import matplotlib . pyplot
def u(n):
    U=1
    for k in range(1,n+1)
        U=np.sqrt(1+U)
    return U
x=range(0,11)
y=[u(n) for n in range (0 ,11)]
plt.plot(x,y,'+')
plt.show()
```



9.3 Diagramme en bâtons des probabilités théoriques et histogramme

9.3.1 Définition.

Si x et y sont des vecteurs de même taille, `plt.bar(x,y)` trace le diagramme en bâtons d'abscisse x et d'ordonnée y .

9.3.2 Définition.

Si x est un vecteur contenant une série statistique et c un vecteur contenant les classes choisies, la commande `plt.hist(x,c)` dessine l'histogramme associé à la série statistique x triée selon les classes définies par c .

9.3.3 Méthode. Comment tracer le diagramme en bâtons des fréquences ?

Pour tracer le diagramme des fréquences d'un échantillon x (qu'on suppose à valeurs entières), on procède ainsi :

- (i) on décide des modalités $m_1 < m_2 < \dots < m_k$ qu'on souhaite représenter ;
- (ii) on définit les classes $c = (m_1 - 0,5 < m_1 + 0,5 < m_2 - 0,5 < m_2 + 0,5 < \dots < m_k - 0,5 < m_k + 0,5)$;
- (iii) on dessine l'histogramme (le « diagramme en bâtons des fréquences ») à l'aide de la commande :

```
plt.hist(x,c,density='True',edgecolor='k',color='...', label="...")
```

où l'on a ajouté les options de tracé suivantes (**non exigibles**) :

- normalisation des rectangles (la surface totale vaut 1) : `density='True'`
- contours des rectangles en noir : `edgecolor='k'`
- couleur des rectangles : `color='...'` (mettre le nom de la couleur en anglais)
- légende associée à chaque histogramme : `label="..."` (mettre la légende choisie)

Remarque. Pour réaliser plusieurs graphiques dans une même fenêtre et ainsi pouvoir mieux les comparer, on peut utiliser l'instruction `plt.subplot(n,m,k)` avant chaque instruction de tracé de graphique, qui découpe la fenêtre graphique en n ligne et m colonnes, k indiquant le numéro de la colonne souhaitée pour chaque graphique. (Voir exemple cours en 2ème année)

10 Représentation graphique d'une fonction de deux variables.

Le graphe d'une fonction de deux variables $(x, y) \mapsto f(x, y)$ définie sur un ouvert U est la surface S_f de l'espace formée de tous les points $M \begin{pmatrix} x \\ y \\ f(x, y) \end{pmatrix}$ lorsque (x, y) décrit U .

Afin de représenter une fonction de deux variables à l'aide de Python, nous aurons besoin d'importer les bibliothèques suivantes :

```
import numpy as np    # que vous connaissez très bien
import matplotlib.pyplot as plt
```

Nous aurons également besoin de la fonction `Axes3D` de la bibliothèque `mpl_toolkits.mplot3d`, qu'on importe de la façon suivante :

```
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
ax=Axes3D(plt.figure())
```

10.1 Définition.

Soient x, y des vecteurs de taille respective n et m . L'instruction

```
X,Y = np.meshgrid(x,y)
```

permet de construire le maillage $((x_i, y_j))_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, m \rrbracket}$. Pour tracer la représentation graphique de f sur $[a, b] \times [c, d]$, on procédera comme suit :

- On crée deux vecteurs x et y découpant les intervalles $[a, b]$ et $[c, d]$ en n petits intervalles de même longueur comme suit :

```
x=np.linspace(a,b,n)
y=np.linspace(c,d,n)
```

- On crée ensuite un maillage $((x_i, y_j))_{1 \leq i, j \leq n}$ du domaine $[a, b] \times [c, d]$ avec la commande :

```
X,Y = np.meshgrid(x,y)
```

- On trace avec l'instruction :

```
ax.plot_surface(X,Y,f(X,Y))
plt.show()
```

10.2 Exemple

Soit la fonction f définie sur $[-1, 1]$ par $f : (x, y) \mapsto x \times y$.

```
n=21
def f(x,y):
    return x*y
```

On crée un maillage $((x_i, y_j))_{1 \leq i, j \leq n}$ du domaine $D = [-1, 1] \times [-1, 1]$ par les instructions de la **définition 1.2** puis représenter la fonction sur le domaine D de la façon suivante

```
x=linspace(-1,1,n)
y=x
X,Y =np.meshgrid(x,y)
ax.plot_surface(X,Y,f(X,Y),cmap='jet')
plt.show()
```

- Les commandes `plt.contour(X,Y,f(X,Y),N)` ou `plt.contour(X,Y,f(X,Y),T)` tracent les lignes de niveau de la fonction f
- La commande `plt.quiver(X,Y,dX,dY)` trace en chaque point $(X[i], Y[j])$ du plan le vecteur de coordonnées $(dX[i], dY[j])$ pour tout $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, m \rrbracket$.
- On utilise `plt.quiver(X,Y,dX,dY)` pour tracer le vecteur gradient $\nabla f(x_i, y_j)$ en Python.
- Pour plus de détails sur ses deux derniers points, voir le cours sur les fonctions à plusieurs variables (Feuille 5).

Vos observations :